【書類名】

明細書

【発明の名称】 前後調節可能な車両用ペダル装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 運転者によって踏込み操作される踏部と、

車体に固設されたブラケットに支持軸まわりに回動可能に配設され、前記踏部が踏込み操作されることにより前記支持軸まわりに回動させられて、踏込み操作力に対応する出力を動力伝達部材に作用させる出力部材と、

前記踏部の非踏込み操作時に、該踏部を車両の前後方向へ移動させる前後調節 装置と、

を備えている車両用ペダル装置において、

前記出力部材と前記動力伝達部材との間にペダル比を調節可能なペダル比可変 機構を設けた

ことを特徴とする前後調節可能な車両用ペダル装置。

【請求項2】 前記ペダル比可変機構は、

前記支持軸と平行な取付軸まわりに回動可能に前記ブラケットに配設されると ともに、該取付軸と平行な第1連結軸まわりに相対回動可能に前記動力伝達部材 に連結された回動レバーと、

該回動レバーに前記取付軸と平行な第2連結軸まわりに相対回動可能に連結されるとともに、前記出力部材に該第2連結軸と平行な第3連結軸まわりに相対回動可能に連結された連結リンクと、

を有するもので、

前記踏部の踏込み操作力が前記出力部材から前記連結リンクおよび前記回動レバーを経て前記動力伝達部材に伝達される

ことを特徴とする請求項1に記載の前後調節可能な車両用ペダル装置。

【請求項3】 前記前後調節装置は、

前記支持軸まわりに回動可能に取り付けられ、調節手段により該支持軸まわりに回動させられるとともに所定の回動位置に位置決めされる調節リンクと、

該調節リンクに、前記支持軸と平行な第4連結軸まわりに相対回動可能に連結されるとともに、前記踏部が設けられ、該踏部が踏込み操作されることにより該

第4連結軸まわりに回動させられる踏込み部材と、

前記支持軸と平行な第5連結軸まわりに相対回動可能に前記踏込み部材に連結 されるとともに、該支持軸と平行な第6連結軸まわりに相対回動可能に前記出力 部材に連結され、前記調節リンクと協働して該踏込み部材を一定の姿勢に位置決 めするとともに、該調節リンクの回動に伴って該第6連結軸まわりに回動させら れることにより該踏込み部材を車両の前後方向へ円弧運動させる一方、該調節リ ンクが所定の回動位置に位置決めされた状態で前記踏部が踏込み操作されて該踏 込み部材が前記第4連結軸まわりに回動させられると、前記出力部材を前記支持 軸まわりに回動させる連動リンクと、

を有し、且つ、前記支持軸、前記第4連結軸、前記第5連結軸、および前記第 6連結軸を結んだ形状が略平行四辺形を成しており、前記調節リンクが前記支持 軸まわりに回動させられることにより前記踏込み部材は車両の前後方向へ略平行 移動させられる

ことを特徴とする請求項1または2に記載の前後調節可能な車両用ペダル装置

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は車両用のペダル装置に係り、特に、踏部の位置を車両の前後方向へ移動させることができる前後調節可能な車両用ペダル装置の改良に関するものである。

[0002]

【従来の技術】

車体に固設されたブラケットに配設され、下端に設けられた踏部(ペダルパッドなど)が踏込み操作されることにより所定の動力伝達部材を押圧または引張する車両用ペダル装置、例えばブレーキペダルやアクセルペダル,クラッチペダルが広く知られている。そして、このような車両用ペダル装置の一種に、非踏込み操作時に上記踏部を車両の前後方向へ移動させることができるようにしたものが提案されている。例えば実開昭51-22218号公報(従来例1)や特開平7

特願2000-318781

- 1 9 1 7 7 3 号公報(従来例2)などに記載されている装置はその一例で、こ のような車両用ペダル装置によれば、運転者の体格などに応じて踏部の位置を車 両の前後へ移動させることができるため、運転操作が容易になる。

[0003]

上記従来例1は、車体に固定されたブラケットに出力部材を回転自在に軸支す るとともに、これと同軸に調節リンクを回転自在に取付け、出力部材の一端に動 力伝達部材を連結し、調節リンクの他端に踏込み部材を回転自在に取り付け、且 つ調節リンクと平行な連動リンクで踏込み部材と出力部材の他端とを連結し、調 節リンクを回転させることにより踏込み部材を一定の姿勢で平行移動させて踏部 を前後移動させるようになっており、踏込み操作時には連動リンクを介して出力 部材が回動させられる。従来例2は、車体に固設されたブラケットに出力部材を 回転自在に軸支するとともに、この出力部材に一対の平行リンクを介して踏込み 部材を取り付け、平行リンクを揺動させて踏み込み部材を車両の前後方向へ一定 の姿勢で平行移動させるようになっている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、このような従来の車両用ペダル装置は、踏部の位置を車両の前 後方向へ調節できるものの、出力部材と動力伝達部材とが直接連結されていたた め、踏込みストロークに対するペダル比の特性、すなわち踏込み操作力を倍力し て動力伝達部材を駆動する倍力割合、或いは動力伝達部材を一定量だけ移動させ るのに必要な踏込み操作量の割合、の踏込みストロークに対する特性の設定の自 由度が低く、踏込みストロークの増加に伴ってペダル比が漸減または漸増するな ど、比較的単純な特性しか得られなかった。

[0005]

なお、特開平7-205776号公報には、ブレーキペダルとプッシュロッド との間に回動レバーおよび連結リンクを介在させて、それ等の連結位置や姿勢な どを適宜設定することにより、ペダル比特性の設定の自由度を向上させる技術が 提案されているが、前後調節可能な車両用ペダル装置への適用については何等記 載されていない。



[0006]

本発明は以上の事情を背景として為されたもので、その目的とするところは、 前後調節可能な車両用ペダル装置においてもペダル比特性の設定の自由度を向上 させることにより、前後調節と相まって一層優れたペダル操作性が得られるよう にすることにある。

[0007]

【課題を解決するための手段】

かかる目的を達成するために、第1発明は、(a) 運転者によって踏込み操作される踏部と、(b) 車体に固設されたブラケットに支持軸まわりに回動可能に配設され、前記踏部が踏込み操作されることにより前記支持軸まわりに回動させられて、踏込み操作力に対応する出力を動力伝達部材に作用させる出力部材と、(c) 前記踏部の非踏込み操作時に、その踏部を車両の前後方向へ移動させる前後調節装置と、を備えている車両用ペダル装置において、(d) 前記出力部材と前記動力伝達部材との間にペダル比を調節可能なペダル比可変機構を設けたことを特徴とする。

[0008]

第2発明は、第1発明の前後調節可能な車両用ペダル装置において、(a) 前記ペダル比可変機構は、(a-1) 前記支持軸と平行な取付軸まわりに回動可能に前記ブラケットに配設されるとともに、その取付軸と平行な第1連結軸まわりに相対回動可能に前記動力伝達部材に連結された回動レバーと、(a-2) その回動レバーに前記取付軸と平行な第2連結軸まわりに相対回動可能に連結されるとともに、前記出力部材にその第2連結軸と平行な第3連結軸まわりに相対回動可能に連結された連結リンクと、を有するもので、(b) 前記踏部の踏込み操作力が前記出力部材から前記連結リンクおよび前記回動レバーを経て前記動力伝達部材に伝達されることを特徴とする。

[0009]

第3発明は、第1発明または第2発明の前後調節可能な車両用ペダル装置において、前記前後調節装置は、(a) 前記支持軸まわりに回動可能に取り付けられ、調節手段によりその支持軸まわりに回動させられるとともに所定の回動位置に位

平成12年10月19日

置決めされる調節リンクと、(b) その調節リンクに、前記支持軸と平行な第4連結軸まわりに相対回動可能に連結されるとともに、前記踏部が設けられ、その踏部が踏込み操作されることによりその第4連結軸まわりに回動させられる踏込み部材と、(c) 前記支持軸と平行な第5連結軸まわりに相対回動可能に前記踏込み部材に連結されるとともに、その支持軸と平行な第6連結軸まわりに相対回動可能に前記出力部材に連結され、前記調節リンクと協働してその踏込み部材を一定の姿勢に位置決めするとともに、その調節リンクの回動に伴ってその第6連結軸まわりに回動させられることによりその踏込み部材を車両の前後方向へ円弧運動させる一方、その調節リンクが所定の回動位置に位置決めされた状態で前記踏部が踏込み操作されてその踏込み部材が前記第4連結軸まわりに回動させられると、前記出力部材を前記支持軸まわりに回動させる連動リンクと、を有し、且つ、(d) 前記支持軸、前記第4連結軸、前記第5連結軸、および前記第6連結軸を結

(d) 前記支持軸、前記第4連結軸、前記第5連結軸、および前記第6連結軸を結 んだ形状が略平行四辺形を成しており、前記調節リンクが前記支持軸まわりに回 動させられることにより前記踏込み部材は車両の前後方向へ略平行移動させられ ることを特徴とする。

[0010]

【発明の効果】

このような前後調節可能な車両用ペダル装置においては、出力部材と動力伝達 部材との間にペダル比を調節可能なペダル比可変機構が設けられているため、ペ ダル比特性の設定の自由度が高くなり、踏部の前後調節と相まってペダル操作性 が向上する。

[0011]

第2発明では、ペダル比可変機構として連結リンクおよび回動レバーが介在させられ、踏込み操作力が出力部材から連結リンクおよび回動レバーを経て動力伝達部材に伝達されるようになっているため、その回動レバーの姿勢や連結位置などを適宜設定することによりペダル比の特性を容易に変更することができる。

[0012]

第3発明では、支持軸、第4連結軸、第5連結軸、および第6連結軸で連結された出力部材、調節リンク、踏込み部材、および連動リンクによって略平行四辺

形の4リンク連鎖が形成され、調節リンクが支持軸まわりに回動させられることにより踏込み部材は車両の前後方向へ略平行移動させられるため、前後調節に拘らず踏部の姿勢が略一定であるとともに、その踏部の踏込み操作時における踏込み部材の回動角度と、連動リンクを介して支持軸まわりに回動させられる出力部材の回動角度は略等しいため、前後調節に拘らず踏込みストロークに対するペダル比の特性が殆ど変化せず、予め設定された一定のペダル比特性が得られる。

[0013]

【発明の実施の形態】

本発明は、ブレーキペダルやアクセルペダル、クラッチペダル、パーキングブレーキペダルなど、車両用の総てのペダル装置に適用され、例えばペダルの踏込み操作によって押圧されるブレーキブースタのロッドや踏込み操作により引っ張られるアクセラレータケーブル、パーキングブレーキケーブルなどの動力伝達部材を介して、踏込み操作力や操作量を機械的に出力するように構成されるが、動力伝達部材の荷重や移動量などを検出装置により電気的に検出して出力する場合であっても良い。

[0014]

前後調節装置は、例えば第3発明のように略平行四辺形の4リンク連鎖を形成するように構成されるが、前記従来例2に記載されているものなど種々の前後調節装置を採用できる。

[0015]

また、前後調節装置は、手動操作で踏部を前後移動させるものでも良いし、電動モータなどの駆動手段を用いてスイッチ操作などにより自動的に踏部を前後移動させるものでも良い。第3発明の調節手段は、ブラケットなどの車体側部材と調節リンクとに跨がって配設される。

[0016]

ペダル比可変機構は、例えば第2発明のように回動レバーおよび連結リンクを 有して構成されるが、(a) 支持軸と平行な取付軸まわりに回動可能に前記ブラケットに配設されるとともに、該取付軸と平行な連結軸まわりに相対回動可能に前 記動力伝達部材に連結された中間レバーと、(b) 該中間レバーと前記出力部材と

平成12年10月19日 百: 7/ 14

に跨がって設けられ、該出力部材の回動に伴って該中間レバーを回動させる長穴などのスライド係合機構やカム機構などの係合装置と、を有するものなど、種々の態様が可能である。第2発明では、回動レバーと動力伝達部材とが第1連結軸まわりに相対回動可能に連結されているが、出力部材側と同様に連結リンクを介して回動レバーと動力伝達部材とを連結することも可能である。

[0017]

第3発明の前後調節装置の好適な熊様は、(a) 前記支持軸まわりに回動可能に 取り付けられ、調節手段により該支持軸まわりに回動させられるとともに所定の 回動位置に位置決めされる調節リンクと、(b) 該調節リンクの下端部に、前記支 持軸と平行な第4連結軸まわりに相対回動可能に連結されるとともに、前記踏部 が設けられ、該踏部が踏込み操作されることにより該第4連結軸まわりに回動さ せられる踏込み部材と、(c)下端部が前記第4連結軸よりも車両の後側において 前記支持軸と平行な第5連結軸まわりに相対回動可能に前記踏込み部材に連結さ れるとともに、上端部が前記支持軸よりも車両の後側において該支持軸と平行な 第6連結軸まわりに相対回動可能に前記出力部材に連結され、前記調節リンクと 協働して該踏込み部材を一定の姿勢に位置決めするとともに、該調節リンクの回 動に伴って該第6連結軸まわりに回動させられることにより該踏込み部材を車両 の前後方向へ円弧運動させる一方、該調節リンクが所定の回動位置に位置決めさ れた状態で前記踏部が踏込み操作されて該踏込み部材が前記第4連結軸まわりに 回動させられると、前記出力部材を前記支持軸まわりに回動させる連動リンクと 、を有し、且つ、(d) 前記支持軸、前記第4連結軸、前記第5連結軸、および前 記第6連結軸を結んだ形状が略平行四辺形を成しており、前記調節リンクが前記 支持軸まわりに回動させられることにより前記踏込み部材は車両の前後方向へ略 平行移動させられるように構成される。

[0018]

上記実施態様では、連動リンクが支持軸および第1連結軸よりも車両前後方向 の後側に配設されているが、第3発明の実施に際しては、連動リンクを支持軸お よび第4連結軸よりも車両前後方向の前側に配設するようにしても良い。また、 第4連結軸および第5連結軸が支持軸、第6連結軸よりも下方に設けられている

が、それ等の第4連結軸および第5連結軸をそれぞれ支持軸、第6連結軸よりも 上方に配設して平行四角形のリンク機構を構成することも可能である。

[0019]

なお、本明細書において「・・・軸まわりに回動」とは、特に支障がない限り 「・・・軸の軸心まわりに回動」と同義であり、必ずしも軸に対する相対回動を 意味するものではない。

[0020]

以下、本発明の実施例を図面を参照しつつ詳細に説明する。

図1は、本発明が車両用ペダル装置としての車両用ブレーキペダル装置10に適用された場合の一例を説明する概略正面図で、車両に配設された状態を示す図であり、図の左側が車両の前方で右側が車両の後方すなわち運転席側である。かかるブレーキペダル装置10は、車体12に固設されたブラケット14に配設されており、下端部に設けられたペダルパッド等の踏部20が踏込み操作されると、ブラケット14に設けられた支持軸16まわりに回動可能に配設された出力部材28が図1に示す原位置から右まわりに回動させられ、連結リンク60および回動レバー62を介してブレーキブースタのロッド24を車両前方へ押圧することにより、図示しないマスターシリンダのプッシュロッドを押し込んで機械的にブレーキ油圧を発生させるようになっている。本実施例ではブレーキブースタのロッド24が動力伝達部材に相当し、連結リンク60および回動レバー62を含んでペダル比可変機構58が構成されている。支持軸16は、その軸心が車両の幅方向と略平行になる姿勢でブラケット14に取り付けられるようになっている

[0021]

このブレーキペダル装置10は、非踏込み操作時すなわち原位置における踏部20を図1に示す前側移動端から図2に示す後側移動端まで移動させる前後調節装置26を備えている。図2に一点鎖線で示す踏部20は前側移動端の位置で、実線で示す後側移動端における踏部20の位置との比較を容易にするために示したものである。

[0022]

平成12年10月19日

前後調節装置26は、(a) 中間部において、出力部材28に対して相対回動可 能に支持軸16に回動可能に連結された調節リンク30と、(b)その調節リンク 30の下端部に、前記支持軸16と平行な連結軸32まわりに相対回動可能に連 結されるとともに、前記踏部20が設けられた踏込み部材34と、(c)下端部が 前記連結軸32よりも車両の後側において前記支持軸16と平行な連結軸36ま わりに相対回動可能に踏込み部材34に連結されるとともに、上端部が前記支持 軸16よりも車両の後側においてその支持軸16と平行な連結軸38まわりに相 対回動可能に前記出力部材28に連結された連動リンク40と、を備えて構成さ れている。連結軸32、36、38は、それぞれ第4連結軸、第5連結軸、第6 連結軸に相当する。

[0023]

出力部材28は、非踏込み操作時にはロッド24により回動レバー62、連結 リンク60を介して支持軸16の左まわりに押し戻されて、図1、図2に示すー 定の基準位置に位置決めされるようになっており、踏部20が踏込み操作される ことにより支持軸16の右まわりに回動させられて、ロッド24を押圧する。こ の出力部材28が基準位置に保持された状態がブレーキペダル装置10の原位置 である。出力部材28の基準位置は、ロッド24のブレーキブースタからの突出 寸法によって規定されるようになっていても良いが、ブラケット14に配設され た図示しないストッパなどで規定されるようにしても良い。

[0024]

調節リンク30は、調節手段42によって支持軸16まわりに回動させられる とともに所定の回動位置に位置決めされるようになっており、調節手段42は、 駆動手段としての電動モータ44によって回転駆動されるねじ軸46、およびそ のねじ軸46に螺合されたナット部材48を備えている。電動モータ44は、支 持軸16と平行な取付軸50の軸心まわりに回転可能にブラケット14の上部に 配設されており、ナット部材48は、同じく支持軸16と平行な連結軸52まわ りに相対回転可能に調節リンク30の上端部に配設されている。そして、ねじ軸 46が回転駆動されてその軸方向へナット部材48が直線移動させられることに より、調節リンク30は支持軸16まわりに回動させられる。ねじ軸46のリー

提出日 平成12年10月19日

ドは小さく、踏部20の踏込み操作時などにねじ軸46およびナット部材48に 軸方向の荷重が加えられても回転して軸方向へ移動することはなく、電動モータ 44の停止により調節リンク30は一定の回動位置に位置決めされる。

[0025]

連動リンク40は、調節リンク30と協働して踏込み部材34を所定の姿勢に 位置決めするとともに、非踏込み操作時に調節リンク30が調節手段42により 支持軸16まわりに回動させられると、その回動に伴って連動リンク40も連結 軸38まわりに回動させられ、これにより踏込み部材34が車両の前後方向へ円 弧運動させられて、踏部20が前記前側移動端と後側移動端との間の任意の位置 に位置決めされる。本実施例では、支持軸16と連結軸32との間のリンク長さ をLュュ、連結軸32と36との間のリンク長さをLュz、連結軸36と連結軸38 との間のリンク長さをLュ₃、連結軸38と支持軸16との間のリンク長さをLュ₄ とした時、 $L_{11} = L_{13}$ で且つ $L_{12} = L_{14}$ に設定されており、踏部20は一定の姿 勢で円弧状に平行移動させられる。出力部材28、調節リンク30、踏込み部材 34、連動リンク40によって、平行四辺形を形成するように連結されたリンク 機構(4リンク連鎖)が構成されており、一定の姿勢の出力部材28に対して踏 込み部材34が円弧運動させられる。

[0026]

一方、調節リンク30が調節手段42により所定の回動位置に位置決めされた 状態で、踏部20が踏込み操作されて踏込み部材34が連結軸32の右まわりに 回動させられると、連動リンク40を介して出力部材28が支持軸16の右まわ りに回動させられ、連結リンク60および回動レバー62を介してロッド24が 押圧されて機械的にブレーキ力が発生させられる。回動レバー62は、前記支持 軸16と平行な取付軸64まわりに回動可能にブラケット14に配設されており 、その取付軸64と平行な連結軸66まわりに相対回動可能に前記ロッド24に 連結されているとともに、同じく取付軸64と平行な連結軸68まわりに相対回 動可能に連結リンク60の一端部に連結されている。連結リンク60の他端部は 、連結軸68と平行な連結軸70まわりに相対回動可能に出力部材28に連結さ れている。連結軸66、68、70は、それぞれ第1連結軸、第2連結軸、第3

連結軸に相当する。

[0027]

このような前後調節可能なブレーキペダル装置10においては、出力部材28とロッド24との間に連結リンク60および回動レバー62が介在させられ、踏部20に対する踏込み操作力が出力部材28から連結リンク60および回動レバー62を経てロッド24に伝達されるため、その回動レバー62の姿勢や連結位置すなわち回動レバー62の形状や取付軸64、連結軸66、68の位置などを適宜設定することにより、踏込みストロークに対するペダル比の特性を容易に変更することが可能で、ペダル比特性の設定の自由度が高くなり、踏部20の前後調節と相まってペダル操作性が大幅に向上する。

[0028]

上記ペダル比は、踏込み操作力を倍力してロッド24を押圧する倍力割合、或いはロッド24の一定の押込み量に対して必要な踏込み操作量の割合で、図1に示す各部の寸法を用いて次式(1)で表すことができる。(1)式のRはペダル比で、寸法Lpは踏込み部材34の腕長さ、寸法M1、M2は連結リンク60を基準とする出力部材28、回動レバー62の腕長さ、寸法Lpは回動レバー62の取付軸64からブレーキブースタに対するロッド24の押込み中心線Sまでの腕長さ、角度θは押込み中心線Sに対するロッド24の傾斜角度である。また、図3は、踏部20の踏込みストローク、すなわち踏込み部材34の連結軸32まわりの位置を順次変化させながら、(1)式に従って求めたペダル比Rの特性の一例で、踏込みストロークが大きい領域でペダル比Rが小さくなり、ロッド24の押込み量に対する踏込み操作量が少なくなる場合である。

 $R = \{ (L_1 \times M_2) / (M_1 \times L_H) \} \times \cos \theta \cdot \cdot \cdot (1)$ $\{ 0 \ 0 \ 2 \ 9 \}$

一方、本実施例では、支持軸16、連結軸32、36、38で連結された出力部材28、調節リンク30、踏込み部材34、および連動リンク40によって平行四辺形の4リンク連鎖が形成され、調節リンク30が支持軸16まわりに回動させられることにより踏込み部材34は車両の前後方向へ平行移動させられるため、前後調節に拘らず踏部20の姿勢が一定に維持される。また、踏部20の踏

込み操作時における踏込み部材34の回動角度と、連動リンク40を介して支持軸16まわりに回動させられる出力部材28の回動角度は等しいため、前後調節に拘らず踏込みストロークに対するペダル比Rの特性が変化せず、図3に示すように予め設定された一定のペダル比特性が得られる。

[0030]

次に、本発明の他の実施例を説明する。

図4の車両用ブレーキペダル装置80は、支持軸16まわりに回動可能にペダルアーム82が取り付けられ、そのペダルアーム82の下端部に前後調節装置84を介して踏部86が配設されている。ペダルアーム82は出力部材に相当し、前記連結リンク60および回動レバー62を介してロッド24に連結されている。前後調節装置84は、電動モータ88によって回転駆動される図示しないナット部材と、そのナット部材に螺合されるとともに先端に踏部86が一体的に固設されたねじ軸90とを備えて構成されており、ナット部材が回転駆動されることによりねじ軸90が軸方向へ直線移動させられ、踏部86が車両の前後方向へ移動させられる。

[0031]

この場合も、前記実施例と同様に回動レバー62の姿勢や連結位置などを適宜 設定することにより、踏込みストロークに対するペダル比の特性を容易に変更す ることが可能で、ペダル比特性の設定の自由度が高くなり、踏部86の前後調節 と相まってペダル操作性が大幅に向上する。

[0032]

但し、本実施例では踏部86の前後移動に伴って支持軸16から踏部86までの寸法(前記寸法L。に相当)が変化するため、踏部86の前後調節に伴ってペダル比の特性が変化する。具体的には、踏部86が運転席側すなわち車両の後方へ移動させられると、支持軸16から踏部86までの寸法が長くなるため、ペダル比は踏込みストロークの全域に亘って全体的に増大する一方、踏部86が車両の前方へ移動させられると、支持軸16から踏部86までの寸法が短くなるため、ペダル比は踏込みストロークの全域に亘って全体的に低下する。

[0033]

æ'.u. a

図5の車両用ブレーキペダル装置100は、上記ブレーキペダル装置80に比較してペダル比可変機構102が相違し、(a) 支持軸16と平行な取付軸104まわりに回動可能にブラケット14に配設されるとともに、取付軸104と平行な連結軸106まわりに相対回動可能に前記ロッド24に連結された中間レバー108と、(b) 中間レバー108と前記出力部材として機能するペダルアーム110とに跨がって設けられ、ペダルアーム110の回動に伴って中間レバー108を回動させる係合装置としてのカム機構112と、を有して構成されている。カム機構112は、ペダルアーム110に配設されたカムローラ114と、中間レバー108に設けられたカム接触部116とによって構成されており、カム接触部116の形状などによりペダル比の特性を適宜設定できる。なお、図6に示すように、滑り接触するカム機構120を採用することもできる。また、このようなカム機構112、120を用いたペダル比可変機構102を、前記図1に示す車両用ブレーキペダル装置10など他の車両用ペダル装置に適用することも可能である。

[0034]

以上、本発明の実施例を図面に基づいて詳細に説明したが、これ等はあくまでも一実施形態であり、本発明は当業者の知識に基づいて種々の変更,改良を加えた態様で実施することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明が車両用ブレーキペダル装置に適用された場合の一実施例を説明する概略正面図で、踏部が前側移動端に位置決めされている状態である。

【図2】

図1のブレーキペダル装置において、踏部が後側移動端に位置決めされている 状態である。

【図3】

図1のブレーキペダル装置のペダル比特性の一例を示す図である。

【図4】

前後調節装置が異なる他の実施例を示す図である。



【図5】

トルク比可変機構が異なる更に別の実施例を示す図である。

【図6】

本発明の更に別の実施例を示す図である。

【符号の説明】

10、80、100:ブレーキペダル装置(車両用ペダル装置) 14:ブ

ラケット 16:支持軸 20、86:踏部 24:ロッド(動力伝達部

材) 26、84:前後調節装置 28:出力部材 30:調節リンク

32:連結軸(第4連結軸) 34:踏込み部材 36:連結軸(第5連

結軸) 38:連結軸(第6連結軸) 40:連動リンク 42:調節手

段 58、102:ペダル比可変機構 60:連結リンク 62:回動レ

バー 64:取付軸 66:連結軸(第1連結軸) 68:連結軸(第2

連結軸) 70:連結軸(第3連結軸) 82、110:ペダルアーム(出

力部材)





【書類名】

要約書

【要約】

【課題】 前後調節可能な車両用ペダル装置において、ペダル比特性の設定の自由度を向上させることにより、前後調節と相まって一層優れたペダル操作性が得られるようにする。

【解決手段】 出力部材28とロッド24との間に連結リンク60および回動レバー62を介在させ、踏部20に対する踏込み操作力が出力部材28から連結リンク60および回動レバー62を経てロッド24に伝達されるようにしたため、回動レバー62の姿勢や連結位置などを適宜設定することにより、踏込みストロークに対するペダル比の特性を容易に変更することが可能で、ペダル比特性の設定の自由度が高くなり、踏部20の前後調節と相まってペダル操作性が大幅に向上する。

【選択図】

図 1